

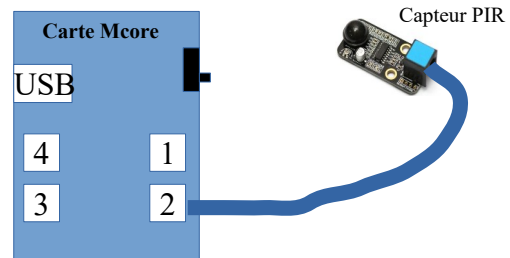
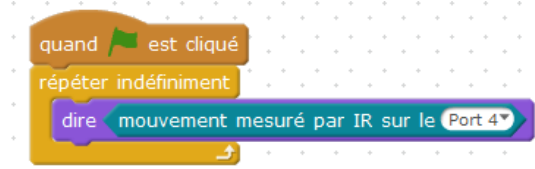
A Préparer le programme de détection

15 min 1pers

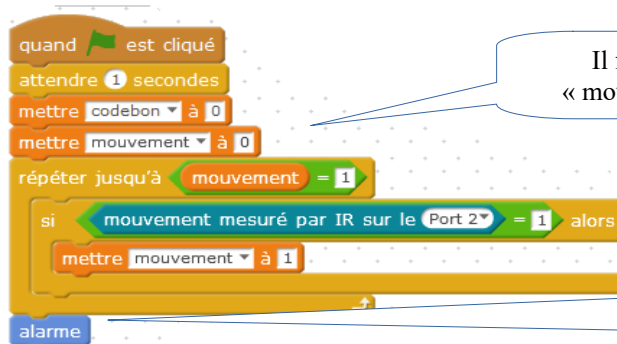
Matériel : ordinateur (mblock) capteur PIR - carte du robot

A1 Tester le capteur PIR de la boîte N° avec le robot N°

- Réaliser le montage
- démarrer votre ordinateur et le logiciel Mblock
- Connecter la carte (robot) à l'ordinateur
- Réaliser le programme suivant pour tester le comportement du capteur PIR.

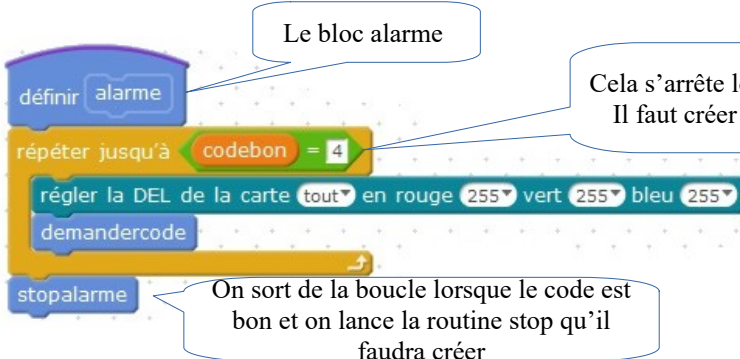


A2 Créer le début du programme



Il faut créer des variables
« mouvement » et « codebon »

Dès qu'une détection à lieu on
lance le bloc alarme (à créer)



Le bloc alarme

Cela s'arrête lorsque le code est bon
Il faut créer la variable codebon

Pour l'instant la LED de la carte s'allume en
blanc

Plus tard, (phase H) toutes les instructions
qui alertent (mouvements, sons, lumières...)

On sort de la boucle lorsque le code est
bon et on lance la routine stop qu'il
faudra créer

Routine qui stoppe tout



Pour l'instant la LED s'éteint

Il y aura plus tard toutes les
instructions qui arrêtent les autres
signaux.(phase H)..



Pour l'instant l'alarme s'arrête en
appuyant sur le bouton de la carte

Elle sera remplacée
par une routine qui
interrogera la
télécommande
(phase H)

Tester votre programme et enregistrer le (A_détection)