

Description du robot weeebot

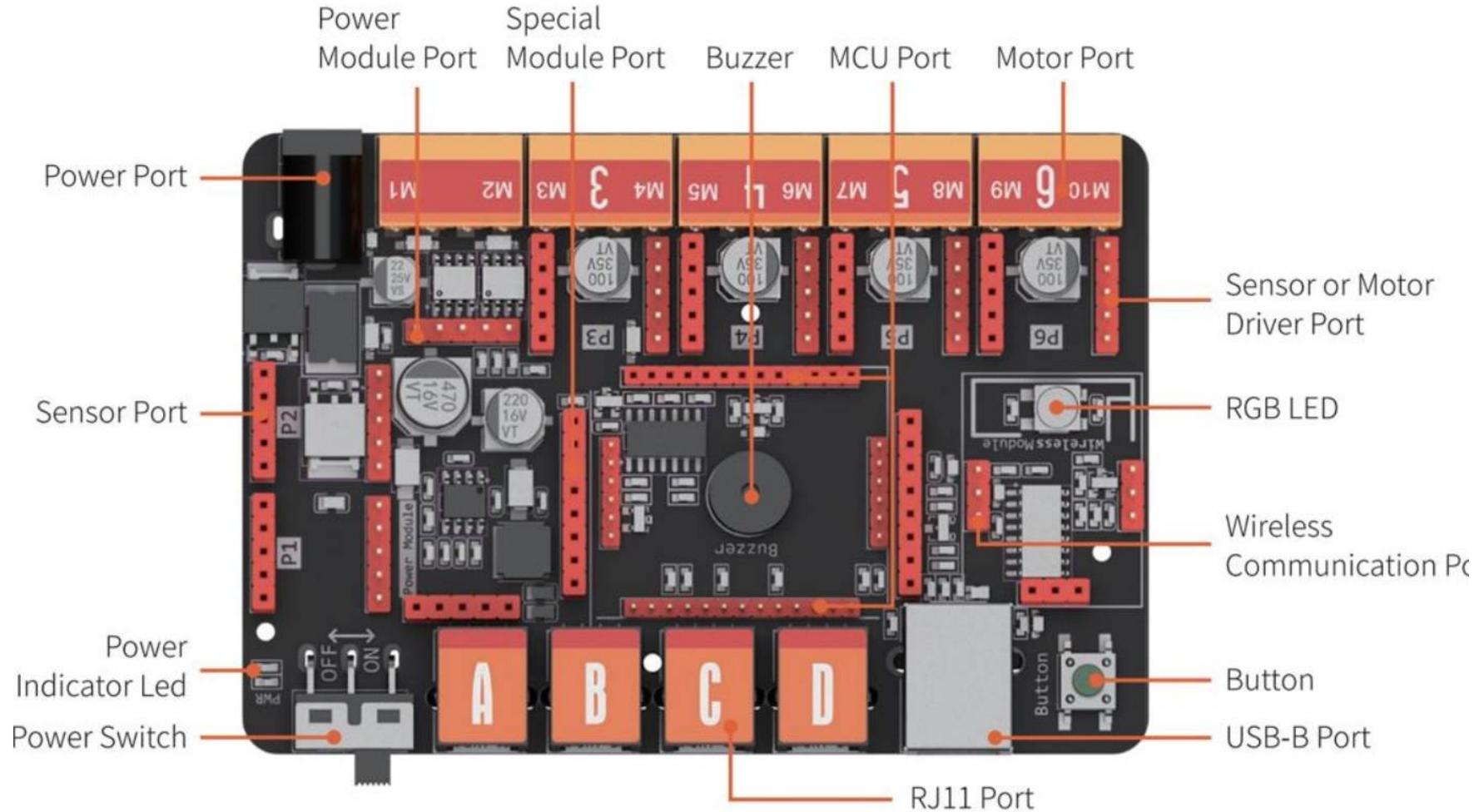
Fonction d'usage :

Apprendre les bases de la robotique *de manière ludique*

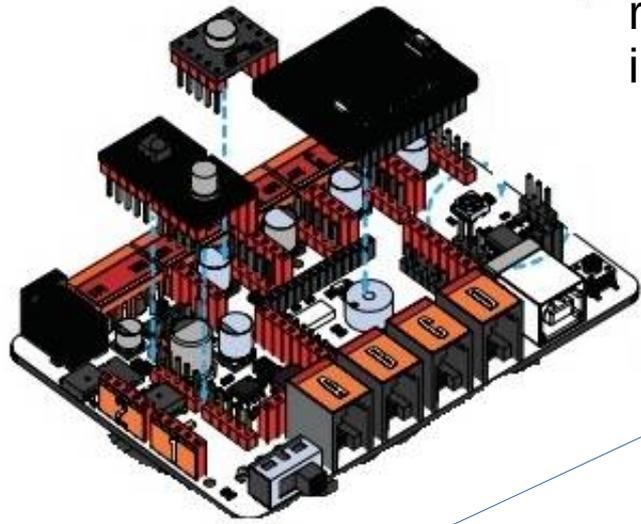
➡ *Les activités de découvertes*



La carte mère programmable



Carte mère et modules implantés

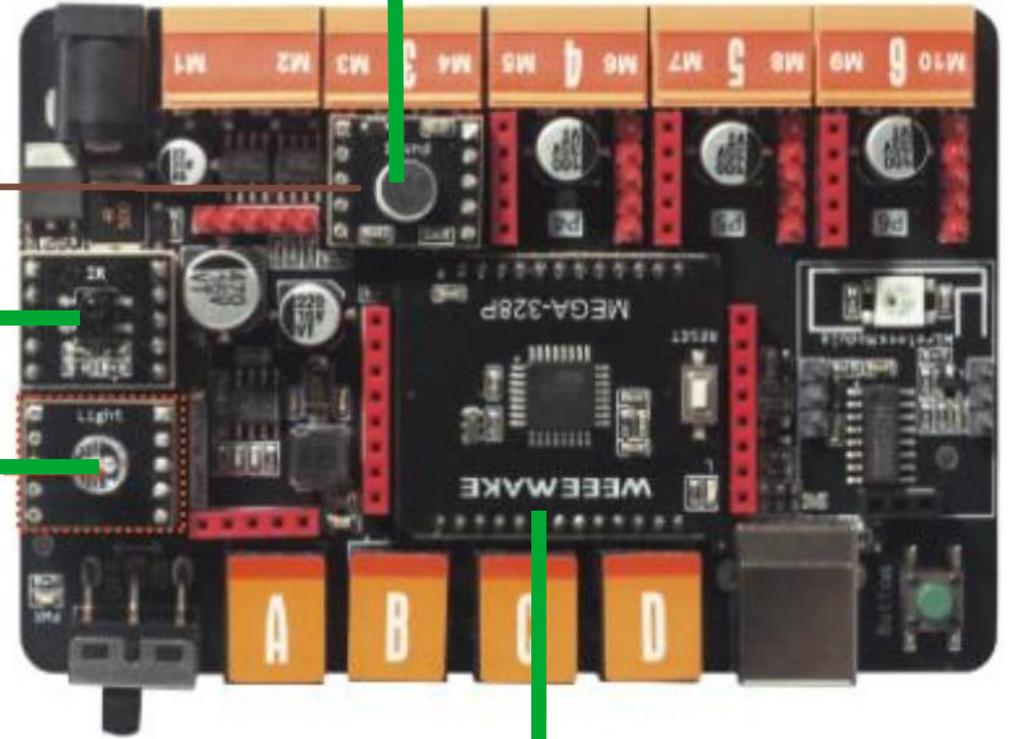


récepteur
infra-rouge

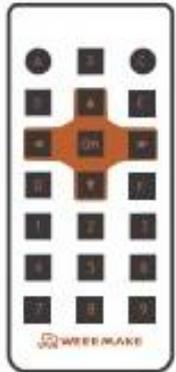
Capteur
d'intensité
lumineuse

Light sensor

Capteur d'intensité sonore
sound sensor



microcontrôleur



Des Périphériques

Affiche des informations (21x7 pixel)

Évalue la distance à un obstacle

LED RGB droite LED RGB gauche



DEL RGB (RVB)

mélange de 3 couleurs

1600000 de couleurs différentes

emetteur d'ultra son recepneur d'ultra son

Émet une lumière colorée

ecran matricielle
Led matrix

module ultrasonique et LED RVB

Détecte une ligne noire

Buzzer
Émet un son

Câble RJ11

suiveur de ligne

moto-réducteur M1
Motor M1

capteur intensité lumineuse **light sensor**

Mesure l'intensité lumineuse

capteur intensité sonore

Sound sensor

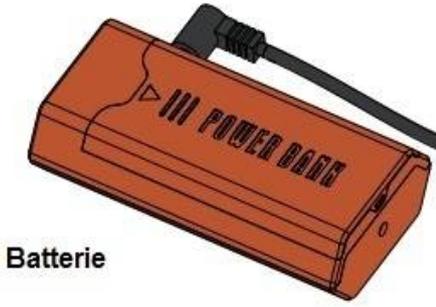
Mesure l'intensité sonore

Fait tourner la roue gauche

moto-réducteur M2

Motor M2

Fait tourner la roue droite

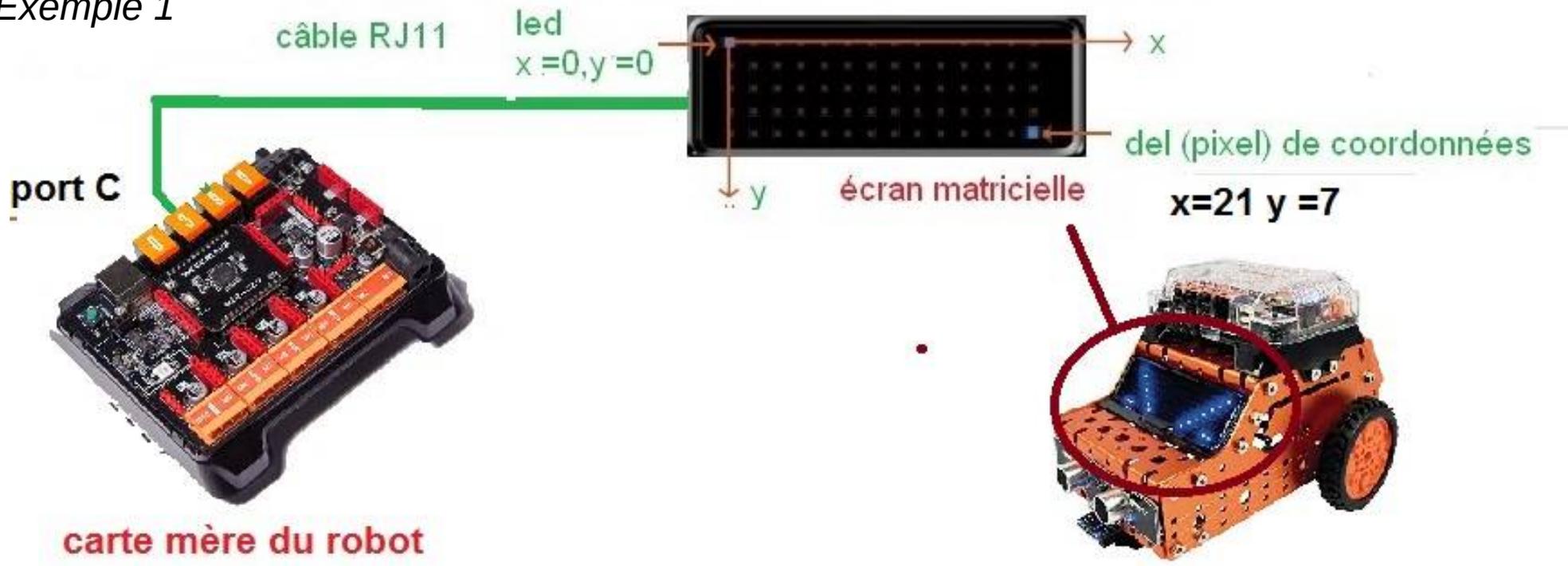


Batterie

Alimentation électrique



Exemple 1



programme

```
when clicked  
led matrix PortC x 0 y 0 show bitmap [bitmap]
```

