

Description du robot weeebot

Fonction d'usage :

Apprendre les bases de la robotique *de manière ludique*

➡ *Les activités de découvertes*



Consignes

Lister les éléments du robot

*Faire le travail, indiqué sur les
feuilles, au cours des activités de
découverte du robot
weeebot....rendre la fiche à la fin
de chaque séance*

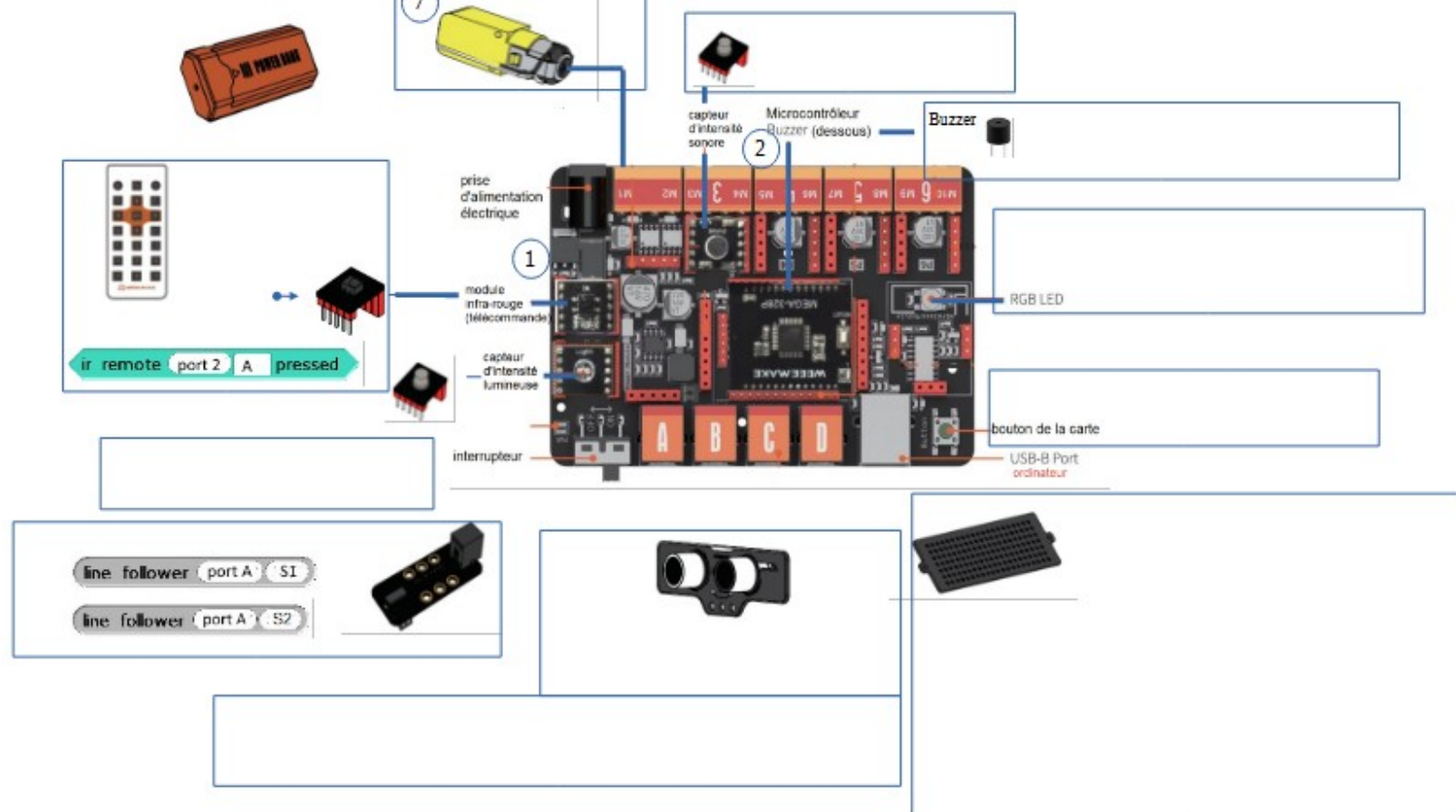


Seme ____ Nom & prénom

Analyse du robot weeebot : composant & fonctions

Rep.	dénomination	image	Fonction à compléter	Indiquer si c'est un capteur (C) ou un actionneur (A) ou rien (X)
1	Carte mère		Porte le microcontrôleur et fait la liaison avec les périphériques	x
2	Microcontrôleur		Traite les données	x
3	Buzzer			A
4	Del RVB de la carte			
5	Capteur sonore			C
6	Capteur lumineux			
7	Moteur 1			
8	Moteur 2			
9	Module ultrasonore et DEL RVB			
10	Module suiveur de ligne			
11	écran à DEL			
12	Capteur infra-rouge			
12	Télécommande			
13	Batterie			x

- Placer des traits pour indiquer les câblages (cf moteur1)
- Placer les rep. Du tableau précédent au bon endroit (cf moteur 1)
- Coller les instructions liés aux éléments (cf suiveur de ligne)



Les instructions (à couper coller)

run forward at speed 50	turn left at speed 50
led matrix port C show pixel x: y:	play tone on note C4 beat half
sound sensor port 3	led matrix port C clear screen
ir remote port 2 A pressed	RGB on board red green blue
led matrix port C x: y: show bitmap	light sensor port 1
led matrix port C hide pixel x: y:	ultrasonic sensor Port B distance
led matrix port C x: y: show string We	
ultrasonic sensor Port B RGB led all red green blue	
set motor M1 speed 100	led matrix port C show number 10
set motor M2 speed 50	button on board pressed